

УДК 517.938.5, 517.911.5

© *Е. А. Панасенко***ДИНАМИЧЕСКАЯ СИСТЕМА СДВИГОВ В ПРОСТРАНСТВЕ МНОГОЗНАЧНЫХ ФУНКЦИЙ С ЗАМКНУТЫМИ ОБРАЗАМИ**<sup>1</sup>

Рассматривается динамическая система сдвигов в пространстве  $\mathfrak{X}$  непрерывных функций, принимающих значения в полном метрическом пространстве  $(\text{clos}(\mathbb{R}^n), \rho_{\text{cl}})$  непустых замкнутых подмножеств в  $\mathbb{R}^n$ . Расстояние между функциями в этом пространстве определяется с помощью аналога метрики Бебутова в пространстве вещественных функций, определенных и непрерывных на всей числовой оси. Показано, что для компактности замыкания траектории точки в  $\mathfrak{X}$  достаточно, чтобы исходная функция была ограничена и равномерно непрерывна в метрике  $\rho_{\text{cl}}$ . Как следствие, доказано, что замыкание траектории рекуррентного движения или траектории почти периодического движения в  $\mathfrak{X}$  компактно.

*Ключевые слова:* пространство многозначных функций с замкнутыми образами, динамическая система сдвигов, замыкание траектории.

**Введение**

Для изучения вопросов качественной теории дифференциальных включений удобно привлекать аппарат динамических систем: минимальные и инвариантные множества, омега- и альфа-предельные множества, периодические, почти периодические или рекуррентные свойства движений в фазовом пространстве. Эта практика успешно используется для изучения асимптотики решений дифференциальных систем. Особая роль здесь принадлежит топологическим динамическим системам сдвигов, динамическим системам А. А. Маркова (см., например, [1]), которые не только естественным образом возникают в теории автономных дифференциальных включений (для которых сдвиг любого решения по времени также является решением), но и позволяют рассматривать неавтономные включения с помощью автономных, используя соответствующую параметризацию.

В работе М. В. Бебутова [2], опубликованной в 1941 г., была изучена динамическая система сдвигов в пространстве вещественных функций, определенных и непрерывных на всей числовой оси, в частности, были получены условия компактности замыкания траектории точки в этом пространстве. В данной заметке приводятся аналогичные утверждения для динамической системы сдвигов в пространстве многозначных функций с замкнутыми (но не обязательно ограниченными или выпуклыми) образами в пространстве  $\mathbb{R}^n$ . Расстояние между замкнутыми множествами в  $\mathbb{R}^n$  при этом определяется с помощью метрики, введенной в [3], а расстояние между многозначными функциями — с помощью аналога метрики Бебутова, полученной в [2].

Динамические системы сдвигов в пространстве многозначных функций с компактными (а также замкнутыми выпуклыми) образами изучались в работах [4–7].

**§ 1. Пространство многозначных функций с образами в  $\text{clos}(\mathbb{R}^n)$** 

Пусть  $\mathbb{R}^n$  — пространство размерности  $n$  с евклидовой нормой  $|\cdot|$ ;  $\varrho(x, M) \doteq \min_{y \in M} |x - y|$  — расстояние в  $\mathbb{R}^n$  от точки  $x$  до замкнутого множества  $M$ ;  $S_r(x_0) \doteq \{x \in \mathbb{R}^n : |x - x_0| = r\}$ ,  $O_r(x_0) \doteq \{x \in \mathbb{R}^n : |x - x_0| \leq r\}$ ,  $O_r^o(x_0) \doteq \{x \in \mathbb{R}^n : |x - x_0| < r\}$  — сфера, замкнутый и открытый шары, соответственно, в пространстве  $\mathbb{R}^n$  радиуса  $r > 0$  с центром в  $x_0$ ;  $O_r \doteq O_r(0)$ ;  $O_r^o \doteq O_r^o(0)$ ;  $S_r \doteq S_r(0)$ ;  $O_0(x_0) = S_0(x_0) = \{x_0\}$ .

<sup>1</sup>Работа выполнена при финансовой поддержке РФФИ (грант 11-01-00645) и ФЦП «Научные и научно-педагогические кадры инновационной России на 2009–2013 годы».

Через  $\text{comp}(\mathbb{R}^n)$  и  $\text{clos}(\mathbb{R}^n)$  обозначим пространства *непустых компактных* и *непустых замкнутых* подмножеств  $\mathbb{R}^n$ , соответственно. Пространство  $\text{comp}(\mathbb{R}^n)$  будем рассматривать с метрикой Хаусдорфа  $\text{dist}$ , пространство  $\text{clos}(\mathbb{R}^n)$  снабдим метрикой  $\rho_{\text{cl}}$  (см. [3]), определяемой для любых  $F, G \in \text{clos}(\mathbb{R}^n)$  соотношением

$$\rho_{\text{cl}}(F, G) \doteq |\varrho(0, F) - \varrho(0, G)| + \sup_{r>0} \min \left\{ \text{dist}(\mathfrak{S}_r F, \mathfrak{S}_r G), \frac{1}{r} \right\}, \quad (1)$$

где  $\mathfrak{S}_r F \doteq (F \cap O_r^o) \cup S_r$ ,  $\mathfrak{S}_r G \doteq (G \cap O_r^o) \cup S_r \in \text{comp}(\mathbb{R}^n)$ .

Отметим некоторые основные свойства метрики  $\rho_{\text{cl}}$  и пространства  $(\text{clos}(\mathbb{R}^n), \rho_{\text{cl}})$ , которые нам потребуются в дальнейшем.

**Теорема 1.** 1) Для любых множеств  $F, G \in \text{clos}(\mathbb{R}^n)$  справедлива оценка

$$\rho_{\text{cl}}(F, G) \leq |\varrho(0, F) - \varrho(0, G)| + 1 < \infty, \quad (2)$$

в частности,

$$|F|_{\text{cl}} \doteq \rho_{\text{cl}}(\{0\}, F) = \left\{ \begin{array}{ll} 2\varrho(0, F), & \varrho(0, F) \leq 1 \\ \varrho(0, F) + 1, & \varrho(0, F) > 1 \end{array} \right\} \leq \varrho(0, F) + 1.$$

2) Из сходимости последовательности  $\{F^i\}_{i=1}^\infty$  в метрике  $\rho_{\text{cl}}$  следует сходимость числовой последовательности  $\{\varrho(0, F^i)\}_{i=1}^\infty$  и сходимость при любом  $r > 0$  последовательности  $\{(F^i \cap O_r^o) \cup S_r\}_{i=1}^\infty$  в метрике Хаусдорфа  $\text{dist}$ .

3) Если сходится последовательность  $\{\varrho(0, F^i)\}_{i=1}^\infty$  и найдется такое  $r_0 \geq 0$ , что для любого  $r > r_0$  последовательность  $\{(F^i \cap O_r^o) \cup S_r\}_{i=1}^\infty$  сходится в метрике  $\text{dist}$ , то последовательность  $\{F^i\}_{i=1}^\infty$  сходится в метрике  $\rho_{\text{cl}}$ .

4) Пространство  $(\text{clos}(\mathbb{R}^n), \rho_{\text{cl}})$  является полным.

5) Любое замкнутое ограниченное подмножество  $(\text{clos}(\mathbb{R}^n), \rho_{\text{cl}})$  является компактным.

**Доказательство.** Доказательства утверждений 1) – 4) (а также ряд других свойств метрики  $\rho_{\text{cl}}$ ) приведены в [3].

Покажем справедливость свойства 5). Пусть множество  $\mathfrak{F}$  пространства  $\text{clos}(\mathbb{R}^n)$  замкнуто и ограничено. Тогда для компактности  $\mathfrak{F}$  достаточно, чтобы оно было вполне ограниченным. Фиксируем произвольное положительное  $\varepsilon$  и построим конечную  $\varepsilon$ -сеть для множества  $\mathfrak{F}$ . Ограниченность множества  $\mathfrak{F}$  означает существование такого  $p > 0$ , что  $|F|_{\text{cl}} \leq p$  для любого  $F \in \mathfrak{F}$ . Не уменьшая общности можно считать, что  $p \geq 2/\varepsilon$ . Рассмотрим множество  $\mathfrak{F}_p \doteq \{\mathfrak{S}_p F : F \in \mathfrak{F}\}$ , где  $\mathfrak{S}_p F = (F \cap O_p^o) \cup S_p$ . Это множество является ограниченным подмножеством пространства  $\text{comp}(\mathbb{R}^n)$ , и, следовательно, оно вполне ограничено. Тогда для него существует конечная  $\bar{\varepsilon} \doteq \varepsilon/2$ -сеть  $U_{\bar{\varepsilon}} \subset \text{comp}(\mathbb{R}^n)$ . Это означает, что для любого  $F \in \mathfrak{F}$  найдется множество  $F_{\bar{\varepsilon}} \in U_{\bar{\varepsilon}}$ , такое, что  $\text{dist}(F_{\bar{\varepsilon}}, \mathfrak{S}_p F) \leq \bar{\varepsilon}$ . Оценим  $\rho_{\text{cl}}(F_{\bar{\varepsilon}}, F)$ . Так как функция  $r \mapsto \text{dist}(\mathfrak{S}_r F_{\bar{\varepsilon}}, \mathfrak{S}_r F)$  не убывает (см. [3]), то

$$\sup_{r>0} \min \left\{ \text{dist}(\mathfrak{S}_r F_{\bar{\varepsilon}}, \mathfrak{S}_r F), \frac{1}{r} \right\} = \sup \left\{ \sup_{0<r\leq p} \{ \text{dist}(\mathfrak{S}_r F_{\bar{\varepsilon}}, \mathfrak{S}_r F) \}, \sup_{r>p} \{ 1/r \} \right\} \leq \varepsilon/2,$$

а из свойств расстояния по Хаусдорфу получаем

$$|\varrho(0, F_{\bar{\varepsilon}}) - \varrho(0, F)| = |\varrho(0, F_{\bar{\varepsilon}}) - \varrho(0, \mathfrak{S}_p F)| \leq \varepsilon/2.$$

Таким образом,  $\rho_{\text{cl}}(F_{\bar{\varepsilon}}, F) \leq \varepsilon$ , и  $U_{\bar{\varepsilon}}$  будет  $\varepsilon$ -сетью для множества  $\mathfrak{F}$ . □

Рассмотрим теперь множество  $\mathfrak{A}$ , элементами которого являются функции  $F: \mathbb{R} \rightarrow \text{clos}(\mathbb{R}^n)$ , непрерывные в метрике  $\rho_{\text{cl}}$ , то есть для любой функции  $F \in \mathfrak{A}$  в каждой точке  $t_0 \in \mathbb{R}$  выполнено следующее условие: для любого  $\varepsilon > 0$  найдется такое  $\delta > 0$ , что для всех  $t \in \mathbb{R}$  из неравенства  $|t_0 - t| < \delta$  следует неравенство  $\rho_{\text{cl}}(F(t_0), F(t)) < \varepsilon$ .

**Замечание 1.** Отметим, что для функций с образами в пространстве  $(\text{clos}(\mathbb{R}^n), \rho_{\text{cl}})$  можно ввести понятия *полу непрерывности сверху* и *полу непрерывности снизу*. Для этого надо рассмотреть функцию *полуотклонения*  $\rho_{\text{cl}}^+ : \text{clos}(\mathbb{R}^n) \times \text{clos}(\mathbb{R}^n) \rightarrow \mathbb{R}_+$ , определенную равенством

$$\rho_{\text{cl}}^+(F, G) \doteq |\varrho(0, F) - \varrho(0, G)| + \sup_{r>0} \min \left\{ d(\mathfrak{S}_r F, \mathfrak{S}_r G), \frac{1}{r} \right\}, \quad (3)$$

где  $d(\cdot, \cdot)$  — полуотклонение по Хаусдорфу одного компактного множества от другого. Очевидно, что  $\rho_{\text{cl}}(F, G) = \max\{\rho_{\text{cl}}^+(F, G), \rho_{\text{cl}}^+(G, F)\}$ . Тогда функцию  $F : \mathbb{R} \rightarrow \text{clos}(\mathbb{R}^n)$  назовем *полу непрерывной сверху* (снизу) в точке  $t_0$ , если выполнено следующее условие: для любого  $\varepsilon > 0$  найдется такое  $\delta > 0$ , что для всех  $t$ , удовлетворяющих неравенству  $|t_0 - t| < \delta$ , выполнено неравенство  $\rho_{\text{cl}}^+(F(t), F(t_0)) < \varepsilon$  ( $\rho_{\text{cl}}^+(F(t_0), F(t)) < \varepsilon$ ). Далее, функцию  $F$  назовем *полу непрерывной сверху* (снизу), если она *полу непрерывна сверху* (снизу) в каждой точке. Таким образом, функция  $F$  будет непрерывной, если она является одновременно *полу непрерывной сверху* и *снизу*.

На  $\mathfrak{X}$  определим метрику, аналогичную метрике Бебутова в пространстве действительных функций, заданных и непрерывных на всей числовой прямой [2], а именно:

$$\rho_{\mathfrak{X}}(F^1, F^2) \doteq \sup_{t \in \mathbb{R}} \min \left\{ \rho_{\text{cl}}(F^1(t), F^2(t)), \frac{1}{|t|} \right\}, \quad F^1, F^2 \in \mathfrak{X}. \quad (4)$$

Нетрудно показать, что пространство  $(\mathfrak{X}, \rho_{\mathfrak{X}})$  является *полным метрическим*, а сходимость последовательности в метрике  $\rho_{\mathfrak{X}}$  равносильна сходимости равномерной на отрезках, то есть  $\rho_{\mathfrak{X}}(F^i, F) \rightarrow 0$  тогда и только тогда, когда для любых  $\varepsilon, \vartheta > 0$  найдется номер  $N = N(\varepsilon, \vartheta)$ , такой, что  $\max_{|t| \leq \vartheta} \rho_{\text{cl}}(F^i(t), F(t)) < \varepsilon$  для всех  $i \geq N$ .

## § 2. Динамическая система сдвигов в пространстве многозначных функций

Напомним, что пара  $(\Sigma, h^t)$  есть *топологическая динамическая система*, если на метрическом пространстве  $\Sigma$  задана однопараметрическая группа преобразований  $h^t : \Sigma \rightarrow \Sigma$  (то есть для любых  $t, s \in \mathbb{R}$ ,  $\sigma \in \Sigma$  имеет место  $h^{t+s}\sigma = h^t h^s \sigma$ ), удовлетворяющая начальному условию  $h^t \sigma|_{t=0} = \sigma$  и непрерывная по совокупности переменных  $(t, \sigma)$  на множестве  $\mathbb{R} \times \Sigma$ . Пространство  $\Sigma$  называют *фазовым пространством* динамической системы,  $h^t$  — *поток* на  $\Sigma$ , функцию  $t \rightarrow h^t \sigma$  — *движением* точки  $\sigma$ , а

$$\text{orb}(\sigma) \doteq \{h^t \sigma : t \in \mathbb{R}\} \quad \text{и} \quad \text{orb}_+(\sigma) \doteq \{h^t \sigma : t \geq 0\}$$

— соответственно *траекторией* и *положительной полутраекторией* точки  $\sigma$ .

Пусть теперь  $F \in \mathfrak{X}$ , и  $F_\tau$  определяет сдвиг функции  $F$  на константу  $\tau \in \mathbb{R} : F_\tau(t) \doteq F(t+\tau)$ ,  $t \in \mathbb{R}$ . Если определить поток на  $\mathfrak{X}$  равенством  $h^\tau F \doteq F_\tau$ , то пара  $(\mathfrak{X}, h^\tau)$  будет задавать *топологическую динамическую систему сдвигов*.

Будем говорить, что функция  $F \in \mathfrak{X}$  *удовлетворяет условию А*, если:

1) функция  $t \rightarrow \varrho(0, F(t))$  *ограничена* на  $\mathbb{R}$ , то есть существует такое  $c > 0$ , что для любого  $t \in \mathbb{R}$  выполнено неравенство  $\varrho(0, F(t)) \leq c$ ;

2)  $F$  *равномерно непрерывна* на  $\mathbb{R}$  в метрике  $\rho_{\text{cl}}$ , то есть для любого  $\varepsilon > 0$  найдется такое  $\delta > 0$ , что для всех  $t_1, t_2$  из неравенства  $|t_1 - t_2| < \delta$  следует неравенство  $\rho_{\text{cl}}(F(t_1), F(t_2)) < \varepsilon$ .

Следующая теорема является аналогом теоремы об устойчивости по Лагранжу траектории в пространстве функций непрерывных на всей числовой оси [2].

**Теорема 2.** Если функция  $F \in \mathfrak{X}$  удовлетворяет условию А, то замыкание  $\overline{\text{orb}(F)}$  траектории  $\text{orb}(F) \doteq \{h^\tau F : \tau \in \mathbb{R}\}$  компактно в метрике (4).

**Д о к а з а т е л ь с т в о.** Покажем сначала, что любое семейство функций  $\{G\}$  из  $\overline{\text{orb}}(F)$  является равномерно ограниченным и равностепенно непрерывным на всей числовой оси. Согласно определению замыкания траектории, для всякой функции  $G \in \overline{\text{orb}}(F)$  найдется последовательность моментов времени  $\{\tau_i\}_{i=1}^\infty$ , такая, что последовательность  $\{h^{\tau_i} F\}_{i=1}^\infty$  сходится к  $G$  в топологии равномерной сходимости на отрезках, то есть для любых  $\varepsilon > 0$  и  $\vartheta > 0$ , начиная с некоторого номера  $I = I(\varepsilon, \vartheta)$ , неравенство  $\rho_{\text{cl}}(F_{\tau_i}(t), G(t)) \leq \varepsilon$  имеет место для любого  $t \in [-\vartheta, \vartheta]$ . Следовательно, равномерная ограниченность функций  $G$  следует из ограниченности  $F$  (которую гарантирует пункт 1) условия **A**) и неравенства

$$|G(t)|_{\text{cl}} = \rho_{\text{cl}}(\{0\}, G(t)) \leq \rho_{\text{cl}}(\{0\}, F_{\tau_i}(t)) + \rho_{\text{cl}}(F_{\tau_i}(t), G(t)), \quad t \in \mathbb{R},$$

а равностепенная непрерывность — из равномерной непрерывности  $F$  и неравенства

$$\rho_{\text{cl}}(G(t + \vartheta), G(t)) \leq \rho_{\text{cl}}(G(t + \vartheta), F_{\tau_i}(t + \vartheta)) + \rho_{\text{cl}}(F_{\tau_i}(t + \vartheta), F_{\tau_i}(t)) + \rho_{\text{cl}}(F_{\tau_i}(t), G(t)), \quad t \in \mathbb{R}.$$

Далее, при каждом положительном  $\vartheta$  множество  $\{G_\vartheta\}$  сужений на отрезок  $[-\vartheta, \vartheta]$  семейства функций  $\{G\}$  удовлетворяет условиям обобщенной теоремы Арцела и, следовательно, является компактным. Следовательно, из этого семейства можно выделить последовательность, сходящуюся на отрезке  $[-\vartheta, \vartheta]$ , из которой, в свою очередь, можно выделить подпоследовательность, сходящуюся на отрезке  $[-\vartheta - 1, \vartheta + 1]$  и так далее. Тем самым показано, что диагональная последовательность сходится равномерно на каждом конечном интервале. Таким образом, доказано, что множество  $\overline{\text{orb}}(F)$  компактно.  $\square$

Рассмотрим теперь траектории рекуррентных или почти периодических движений в пространстве  $\mathfrak{X}$ . Напомним, что движение  $\tau \rightarrow h^\tau F$  точки  $F \in \mathfrak{X}$  называется *рекуррентным*, если для любого  $\varepsilon > 0$  множество

$$\ell(\varepsilon) \doteq \{\tau \in \mathbb{R} : \rho_{\mathfrak{R}}(h^\tau F, F) \leq \varepsilon\}$$

относительно плотно на числовой прямой  $\mathbb{R}$ , то есть  $\ell(\varepsilon) \cap [t_0, t_0 + T] \neq \emptyset$  для некоторого  $T > 0$  и всех  $t_0 \in \mathbb{R}$ . Далее, движение  $\tau \rightarrow h^\tau F$  называется *почти периодическим*, если для любого  $\varepsilon > 0$  относительно плотным является множество

$$L(\varepsilon) \doteq \{\tau \in \mathbb{R} : \sup_{s \in \mathbb{R}} \rho_{\mathfrak{R}}(h^{s+\tau} F, h^s F) \leq \varepsilon\}.$$

Очевидно, что если движение почти периодически, то оно рекуррентно, при этом обратное утверждение неверно.

**Следствие 1** (см. [2]). Пусть  $F \in \mathfrak{X}$  и движение  $\tau \rightarrow h^\tau F$ , где  $h^\tau F = F_\tau$ , рекуррентно (почти периодически). Тогда замыкание  $\overline{\text{orb}}(F)$  траектории  $F$  компактно в метрике (4).

**Д о к а з а т е л ь с т в о.** Согласно теореме 2 достаточно показать, что  $F$  удовлетворяет условию **A**. Из рекуррентности движения  $\tau \rightarrow h^\tau F$  и определения метрики Бebutова  $\rho_{\mathfrak{R}}$  следует, что для любого  $\varepsilon > 0$  относительно плотным будет множество

$$\theta(\varepsilon) \doteq \{\tau \in \mathbb{R} : \max_{|t| \leq \varepsilon^{-1}} \rho_{\text{cl}}(F(t + \tau), F(t)) \leq \varepsilon\}.$$

Это, в свою очередь, означает, что для всякого  $\varepsilon > 0$  существует такое  $T = T(\varepsilon)$ , что для любого  $t_0 \in \mathbb{R}$  найдется  $\xi \in [0, T]$ , удовлетворяющее неравенству

$$\max_{|t| \leq \varepsilon^{-1}} \rho_{\text{cl}}(F(t + t_0), F(t + \xi)) \leq \varepsilon. \tag{5}$$

Пусть  $\varepsilon = 1$ . Тогда из (5) следует

$$|F(t_0)|_{\text{cl}} \leq 1 + \max_{\xi \in [0, T]} |F(\xi)|_{\text{cl}}.$$

Таким образом, учитывая свойства метрики  $\rho_{cl}$  (см. теорему 1), получаем ограниченность функции  $t \rightarrow \varrho(0, F(t))$ .

Покажем теперь равномерную непрерывность функции  $F$  на всей числовой оси. Возьмем  $\varepsilon > 0$ . Тогда существует такое  $T = T(\varepsilon)$ , что для любого  $t_0 \in \mathbb{R}$  найдется хотя бы одно  $\xi$ ,  $\xi \in [0, T]$ , удовлетворяющее условию

$$\max_{|t| \leq 3/\varepsilon} \rho_{cl}(F(t+t_0), F(t+\xi)) \leq \varepsilon/3. \quad (6)$$

Так как  $F$  является равномерно непрерывной на  $[-T, T]$ , то найдется такое  $\delta \leq \varepsilon/3$ , что при  $|\eta| \leq \delta$  выполнено

$$\max_{|t| \leq T} \rho_{cl}(F(t+\eta), F(t)) \leq \varepsilon/3. \quad (7)$$

Тогда для  $|\eta| \leq \delta$  и произвольного  $t_0 \in \mathbb{R}$  из оценок (6) и (7) получаем

$$\rho_{cl}(F(t_0+\eta), F(t_0)) \leq \rho_{cl}(F(\eta+t_0), F(\eta+\xi)) + \rho_{cl}(F(\eta+\xi), F(\xi)) + \rho_{cl}(F(\xi), F(t_0)) \leq \varepsilon.$$

Таким образом, условие **A** имеет место. Доказательство для случая почти периодического движения  $\tau \rightarrow h^\tau F$  аналогично.  $\square$

В динамической системе сдвигов  $(\mathfrak{X}, h^\tau)$  рекуррентные свойства движений связаны с рекуррентными свойствами самих функций из  $\mathfrak{X}$ . Функция  $F: \mathbb{R} \rightarrow \text{clos}(\mathbb{R}^n)$  называется *рекуррентной*, если для любых  $\varepsilon > 0$  и  $\vartheta > 0$  множество  $(\varepsilon, \vartheta)$ -почти периодов

$$I(\varepsilon, \vartheta) \doteq \{\tau \in \mathbb{R} : \max_{|t| \leq \vartheta} \rho_{cl}(F(t+\tau), F(t)) \leq \varepsilon\}$$

относительно плотно на  $\mathbb{R}$ . А если для всякого  $\varepsilon > 0$  относительно плотно множество  $\varepsilon$ -почти периодов

$$L(\varepsilon) \doteq \{\tau \in \mathbb{R} : \sup_{t \in \mathbb{R}} \rho_{cl}(F(t+\tau), F(t)) \leq \varepsilon\},$$

то функция  $t \rightarrow F(t)$  называется *почти периодической*.

Имеет место следующее утверждение, доказательство которого во многом повторяет доказательство следствия 1.

**Теорема 3.** *Функция  $F \in \mathfrak{X}$  рекуррентна тогда и только тогда, когда движение  $\tau \rightarrow h^\tau F$  рекуррентно, и почти периодична тогда и только тогда, когда движение  $\tau \rightarrow h^\tau F$  почти периодично.*

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Немыцкий В.В., Степанов В.В. Качественная теория дифференциальных уравнений. М.: ГИТТЛ, 1949. 550 с.
2. Бебутов М.В. О динамических системах в пространстве непрерывных функций // Бюлл. Ин-та матем. при МГУ. 1940. Т. 2. № 5. С. 1–52.
3. Жуковский Е.С., Панасенко Е.А. Об одной метрике в пространстве непустых замкнутых подмножеств пространства  $\mathbb{R}^n$  // Вестник Удмуртского университета. Математика. Механика. Компьютерные науки. 2012. Вып. 1. С. 15–26.
4. Панасенко Е.А., Тонков Е.Л. Инвариантные и устойчиво инвариантные множества дифференциальных включений // Труды математического института им. В.А. Стеклова. 2008. Т. 262. С. 202–221.
5. Панасенко Е.А., Тонков Е.Л. Распространение теорем Е.А. Барбашина и Н.Н. Красовского об устойчивости на управляемые динамические системы // Труды Института математики и механики УрО РАН. 2009. Т. 15. № 3. С. 185–201.

6. Панасенко Е.А. О существование рекуррентных и почти периодических решений дифференциального включения // Вестник Удмуртского университета. Математика. Механика. Компьютерные науки. 2010. Вып. 3. С. 42–57.
7. Панасенко Е.А., Родина Л.И., Тонков Е.Л. Пространство  $\text{clcv}(\mathbb{R}^n)$  с метрикой Хаусдорфа–Бebutова и дифференциальные включения // Труды Института математики и механики УрО РАН. 2011. Т. 17. № 1. С. 162–177.

Поступила в редакцию 27.12.2011

Панасенко Елена Александровна, к. ф.-м. н., доцент, кафедра алгебры и геометрии, Тамбовский государственный университет имени Г. Р. Державина, 392000, Россия, г. Тамбов, ул. Интернациональная, 33. E-mail: panlena\_t@mail.ru

*E. A. Panasenko*

### Dynamical system of translations in the space of multi-valued functions with closed images

*Keywords:* space of multivalued functions with closed images, dynamical system of translations, closure of trajectory.

Mathematical Subject Classifications: 37C99, 34A60

In the work there is considered the dynamical system of translations in the space  $\mathfrak{X}$  of continuous multi-valued functions with images in complete metric space  $(\text{clos}(\mathbb{R}^n), \rho_{\text{cl}})$  of nonempty closed subsets of  $\mathbb{R}^n$ . The distance between such functions is measured by means of the metric analogous to the Bebutov metric constructed for the space of continuous real-valued functions defined on the whole real line. It is shown that for compactness of the trajectory's closure in  $\mathfrak{X}$  it is sufficient to have initial function bounded and uniformly continuous in the  $\rho_{\text{cl}}$  metric. As consequence, it is also proved that the trajectory's closure of a recurrent or an almost periodic motion is compact in  $\mathfrak{X}$ .

### REFERENCES

1. Nemytskii V.V., Stepanov V.V. *Kachestvennaya teoriya differentsial'nykh uravnenii* (Qualitative theory of differential equations), Moscow: Gos. Izd. Tekh. Teor. Lit., 1949, 550 p.
2. Bebutov M.V. Dynamical systems in the space of continuous function, *Bull. Mat. Inst. Moscow State University*, 1940, vol. 2, no. 5, pp. 1–52.
3. Zhukovskii E.S., Panasenko E.A. On one metric in the space of nonempty closed subsets of  $\mathbb{R}^n$ , *Vestn. Udmurt. Univ. Mat. Mekh. Komp'ut. Nauki*, 2012, no. 1, pp. 15–26.
4. Panasenko E.A., Tonkov E.L. Invariant and stably invariant sets for differential inclusions, *Tr. Mat. Inst. Steklov*, 2008, vol. 262, pp. 202–221.
5. Panasenko E.A., Tonkov E.L. Extension of E.A. Barbashin's and N.N. Krasovskii's stability theorems to controlled dynamical systems, *Proceedings of the Steklov Institute of Mathematics*, 2010, vol. 268, suppl. 1, pp. 204–221.
6. Panasenko E.A. On existence of recurrent and almost periodic solutions to differential inclusion, *Vestn. Udmurt. Univ. Mat. Mekh. Komp'ut. Nauki*, 2010, no. 3, pp. 42–57.
7. Panasenko E.A., Rodina L.I., Tonkov E.L. The space  $\text{clcv}(\mathbb{R}^n)$  with the Hausdorff–Bebutov metric and differential inclusions, *Proceedings of the Steklov Institute of Mathematics*, 2011, vol. 275, suppl. 1, pp. 121–136.

Received 27.12.2011

Panasenko Elena Aleksandrovna, Candidate of Physics and Mathematics, Associate Professor, Department of Algebra and Geometry, Tambov State University, ul. Internatsional'naya, 33, Tambov, 392000, Russia. E-mail: panlena\_t@mail.ru